

Régulateur de servo-entraînement CMMT-ST-C8-1C-EP-S0

N° de pièce: 8084006
★ Programme standard

FESTO



Fiche technique

Caractéristique	Valeur
Mode de fixation	Plaque de montage, boulonné à rail symétrique
Position de montage	Convection libre vertical
Poids du produit	350 g
Afficheur	LED vert/jaune/rouge
Agrément	RCM Mark c UL us - Listed (OL)
Symbol KC	KC-EMV
Marque CE (voir déclaration de conformité)	selon la directive européenne CEM selon la directive européenne sur les machines Selon la directive 2011/65/UE relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électriques et électroniques
Certificat entité exposante	TÜV Rheinland 01/205/5696.00/19 UL E331130
Température de stockage	-25 ... 55 °C
Température ambiante	0 ... 50 °C
Remarque sur la température ambiante	Respecter la dépréciation en ce qui concerne la distance de montage et le courant de sortie
Humidité relative de l'air	5 - 90 % sans condensation
Altitude d'installation max.	2.000 m
Degré de protection	IP20
Classe de protection	III
Catégorie de surtension	I
Degré d'encrassement	2
Note sur la matière	Contenant de substances de silicium Conforme RoHS
Tension nominale alimentation de puissance CC	24 ... 48 V
Plage admissible alimentation de puissance	-15 % / +15 %
Tension max. de circuit intermédiaire CC	60 V
Tension nominale alimentation logique CC	24 V
Plage admissible de la tension logique	± 15 %
Consommation de courant de l'alimentation logique sans frein	1 A
Consommation de l'approvisionnement logique avec frein de maintien	2 A
Plage de tension de sortie CA	0 V jusqu'à la tension d'entrée
Courant de sortie nominal	8 A
Courant nominal par phase, effectif	8 A
Courant de crête par phase, effectif	10 A
Durée max. du courant de crête	3 s
Puissance nominale du contrôleur	300 W
Puissance de crête	400 W
Fréquence de sortie	0 ... 20.000 Hz
Longueur de câble moteur max sans filtres d'alimentation externe	25 m
Courant de sortie maximum du frein de retenue	1 A

Caractéristique	Valeur
Chute de tension maximum de l'alimentation logique jusqu'à la sortie de freinage	1 V
Mode de fonctionnement du contrôleur	Régulation en cascade Asservissement de position P Contrôleur de vitesse PI Régulateur de courant PI pour F ou M Exploitation profilée avec bloc et exploitation directe Opération d'interpolation via un bus de terrain Modes de fonctionnement synchrones Course de mise en référence Mode réglage Autotuning fonctionnement en boucle ouverte
Mode de fonctionnement	régulation axée sur le terrain Résolution de position 24 bits/U Vitesse de scrutation 20 kHz Modulation de largeur d'impulsions à 20 kHz Acquisition de données en temps réel 2x Input-Capture (x, v, F) 2x Output-Trigger (x, v, F) 1x entrées de détecteur de position
Réduction de courant réglable	Via le logiciel
Fonction de protection	Surveillance I ² t Surveillance de température Surveillance de courant Détection de coupure de tension Surveillance d'erreur de poursuite Détection de fin de course logicielle
Réglage du courant nominal	Via le logiciel
Interface Ethernet, fonction	Paramétrage et mise en service
Interface Ethernet, protocole	TCP/IP
Interface bus de terrain, protocole	EtherNet/IP
Profil de communication	DriveProfile
Couplage au process	Variateurs de vitesse Variateur à fonction de positionnement
Interface a bus de terrain, vitesse de transmission	100 Mbit/s
Interface de bus de terrain, type de connexion	2x Connecteur
Interface de bus de terrain, technologie de connexion	RJ45
Interface de codeur, fonction	BiSS-C Codeur incrémentiel
Nombre d'entrée logiques TOR	6
Logique de commutation des entrées	NPN (à commutation négative) PNP (à commutation positive)
Propriétés entrée logique	en partie configurable entrées de sécurité partielles Sans isolation galvanique
Spécification entrée logique	Selon IEC 61131-2, type 3
Plage de fonctionnement de l'entrée logique	-3 ... 30 V
Nombre d'entrées logiques à haute vitesse	2
Résolution temporelle des entrées logiques à haute vitesse	1 µs
Nombre de sorties logiques TOR 24 V CC	2
Logique de commutation des sorties	NPN (à commutation négative) PNP (à commutation positive)
Propriétés sorties logiques TOR	configurable Sans isolation galvanique
Courant max. sorties logiques TOR	100 mA
Nombre de sorties TOR à haute vitesse	2
Résolution temporelle des sorties TOR à haute vitesse	1 µs
Nombre de sorties TOR sans potentiel	1
Courant maximal des sorties TOR sans potentiel	100 mA
Fonction de sécurité	Safe torque off (STO)

Caractéristique	Valeur
Niveau d'intégrité de sécurité (SIL)	Arrêt de sécurité 1 (SS1-t) STO/SIL 2/SILCL 2 (moteur EC sans diagnostic) STO/SIL 3/SILCL 3 (moteur pas à pas/moteur CE avec diagnostic)
Niveau de performance (PL)	STO/Cat. 3, PLd (moteur EC sans diagnostic) STO/Cat. 3, PLe (moteur pas-à-pas/moteur EC avec diagnostic)
Niveau de couverture du diagnostic	STO : 87 % (moteur EC sans diagnostic) STO/90 % (moteur pas à pas) STO: 92 % (moteur EC avec diagnostic)
Tolérance de panne matérielle	1
Intervalle d'essai	STO/20 a (moteur pas-à-pas/moteur EC sans diagnostic)
Nombre d'entrées sécurisées bipolaires	1
Nombre de sorties de diagnostic	1